产品概述

TMR7303-B系列是基于电磁感应原理设计的微型电流传感器，采用自主专利的TMR技术，具有高灵敏度、高信噪比、低温漂等特点。传感器内置温度补偿和非线性补偿电路，在原副边电气隔离的情况下，可以精确测量直流、交流和脉冲等形式的电流信号；传感器采用开环设计，功耗极低；传感器体积小，结构简单，整体质量轻，具备出色的频带宽度和信号响应特性。

产品特性

- 隧道磁电阻（TMR）技术
- 体积小，结构简单
- 精度高
- 频带宽
- 测量范围宽
- 良好的线性度
- 卓越的温度稳定性
- 低功耗
- 质量轻（大约 5.5g）

应用领域

- 逆变器
- 开关电源
- 变频调速系统
- 直流电机驱动
- 电焊机电源

安规及环境参数

参数	符号	典型值	单位
绝缘强度	U_d	5.0	kV/50Hz/min
绝缘电阻	R_{is}	500	MΩ
爬电距离	d_{cp}	13	mm
电气间隙	d_{cl}	10	mm
使用温度	T_A	-40 ~ 125	°C
储存温度	T_s	-50 ~ 125	°C
质量	m	5.5	g

性能参数 (除特说明外, $T_A=25^{\circ}\text{C}$, $V_{CC}=5\text{V}$, $R_L=10\text{k}\Omega$)

参数	符号	条件	数值			单位	
			最小值	典型值	最大值		
常规指标							
额定输入电流	I_{PN}	$V_{CC} = 5\text{V}$, $R_L = 10\text{k}\Omega$	TMR7303-0100B		10		A
			TMR7303-0160B		16		
			TMR7303-0200B		20		
			TMR7303-0320B		32		
			TMR7303-0400B		40		
			TMR7303-0500B		50		
测量电流范围	I_{PM}	$V_{CC} = 5\text{V}$, $R_L = 10\text{k}\Omega$	TMR7303-0100B	-25		25	A
			TMR7303-0160B	-40		40	
			TMR7303-0200B	50		50	
			TMR7303-0320B	80		80	
			TMR7303-0400B	-100		100	
			TMR7303-0500B	-125		125	
灵敏度	S	$V_{CC} = 5\text{V}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$, $T_A = +25^{\circ}\text{C}$	TMR7303-0100B		80		mV/A
			TMR7303-0160B		50		
			TMR7303-0200B		40		
			TMR7303-0320B		25		
			TMR7303-0400B		20		
			TMR7303-0500B		16		
输出电压	V_{OUT}	$V_{CC} = 5\text{V}$, $I_P = 0 \sim I_{PM}$		$2.5 \pm 0.8 \cdot I_P / I_{PN}$		V	
电源电压	V_{CC}	$\pm 5\%$	4.75	5	5.25	V	
电流消耗	I_{CC}	$I_P = 0$		2.5		mA	
原边铜排电阻	R_{IN}	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$		0.17		m Ω	
副边输出电阻	R_{OUT}	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$		3		Ω	
负载电阻	R_L	$V_{CC} = 5\text{V}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$, $T_A = +25^{\circ}\text{C}$	1	10		k Ω	
静态指标							
基本误差	X_G	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$	-2	± 1	2	% I_{PN}	
		$T_A = -40^{\circ}\text{C} \sim +125^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$	-3.5	± 1.5	3.5		
线性度	ϵ_L	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$		0.2	0.5	% I_{PN}	
增益对称度	ϵ_S	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$	99	100	101	%	
		$T_A = -40^{\circ}\text{C} \sim +125^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$	98	100	102		
零点偏置电压	V_{OFF}	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0$	2.48	2.5	2.52	V	
参考输出电压	V_{REF}	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$	2.48	2.5	2.52	V	
零点失调电压	V_{OE}	$T_A = +25^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0$	-15	± 5	15	mV	
		$T_A = -40^{\circ}\text{C} \sim +125^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0$	-25	± 10	25		
磁滞	V_{OH}	$T_A = -40^{\circ}\text{C} \sim +125^{\circ}\text{C}$, $I_P = 0 \sim \pm I_{PN}$	-15	± 5	15	mV	

参数	符号	条件	数值			单位
			最小值	典型值	最大值	
动态指标						
响应时间	t_R	$di/dt > 50A/us$, 10% to 90% of I_{PN}		2		us
延迟时间	t_D	100kHz 正弦波		0.7		us
频带宽度	BW	-3dB	DC	300		kHz

典型输出特性曲线

温度特性曲线

基本误差温度曲线

线性度温度曲线

增益对称度温度曲线

零点失调电压温度曲线

灵敏度温度曲线 (@I_{PN}=10A)

灵敏度温度曲线 (@I_{PN}=16A)

灵敏度温度曲线 (@ $I_{PN}=20A$)

灵敏度温度曲线 (@ $I_{PN}=32A$)

灵敏度温度曲线 (@ $I_{PN}=40A$)

灵敏度温度曲线 (@ $I_{PN}=50A$)

磁滞温度曲线

参数定义及计算公式

1) 基本误差

$$X_G = \underset{I_p \in [-I_{PN}, I_{PN}]}{\text{MAX}} \left(\frac{V_{OUT} - (I_p \times S + V_{OFF})}{I_{PN} \times S} \times 100\% \right)$$

式中， I_p 为传感器原边输入待测电流， I_{PN} 为额定输入电流， V_{OUT} 为原边输入电流 I_p 时传感器输出， S 为传感器灵敏度， V_{OFF} 为传感器零点偏置电压。

2) 灵敏度

$$S = \frac{V_{OUT(@I_{PN})} - V_{OUT(@-I_{PN})}}{2 \times I_{PN}}$$

式中， $V_{OUT(@I_{PN})}$ 、 $V_{OUT(@-I_{PN})}$ 分别为原边输入电流为 I_{PN} 、 $-I_{PN}$ 时传感器的输出。

3) 线性度

$$\varepsilon_L = \underset{I_p \in [-I_{PN}, I_{PN}]}{\text{MAX}} \left(\frac{|V_{OUT} - (I_p \times \bar{S} + \bar{V}_{OFF})|}{I_{PN} \times S} \times 100\% \right)$$

式中， $\bar{S}$ 、 $\bar{V}_{OFF}$ 分别为传感器实际多次测量的平均灵敏度和零点偏置电压。

4) 增益对称度

$$\varepsilon_S = \frac{V_{OUT(@I_{PN})} - 2.5V}{2.5V - V_{OUT(@-I_{PN})}} \times 100\%$$

5) 零点失调电压

$$V_{OE} = V_{OFF} - 2.5V$$

6) 磁滞

$$V_{OH} = \text{MAX } \Delta H$$

式中， ΔH 为同一输入电流 I_p 时传感器在上、下行程实际输出的差值。

外形尺寸安装及接线示意

应用指南

TMR7303使用说明:

- 1、铜排电流 I_P 方向与产品箭头标识一致时， $V_{OUT} = 2.5V + I_P \times S$ ；反之， $V_{OUT} = 2.5V - I_P \times S$ ；
- 2、错误接线可能导致传感器损坏；
- 3、产品供电 V_{CC} 需要满足技术要求，过低会导致产品无法准确输出，过高则会导致产品损坏；
- 4、产品输出 V_{OUT} 与 $0V$ 之间可根据实际需求增设 RC 滤波环节，以调整产品输出频率特性；
- 5、产品安装时，必须断开供电，且产品正下方投影区域不得设置其他器件；
- 6、可根据客户需求定制传感器，包括供电电压、测量电流范围、灵敏度、安装尺寸、工作温度范围等。

江苏多维科技有限公司

地址：江苏省张家港市保税区广东路7号

邮编：215634

网址：www.dowaytech.com

电子邮件：info@dowaytech.com

多维科技承诺本说明书所提供的信息是准确和可靠的，所公开的技术未触犯其他公司的专利且具有自主知识产权。多维科技具有保留为提高产品质量，可靠性和功能以更改产品规格的权力。多维科技对任何超出产品应用范围而造成的后果不承担法律责任。

“多维科技”和“多维科技 感知未来”是江苏多维科技有限公司的合法注册商标。